

Úplný seznam pojmů probraných na přednáškách

Tento seznam udává, které *definice*, *věty*, *odvození* a *důkazy* byly odpředenášeny, a tedy jejich znalost může být vyžadována u zkoušky, viz také požadavky ke zkoušce. U zkoušky je vyžadováno (významově) přesné znění a jeho pochopení. Tedy významově přesné, ale slovně odlišné formulace jsou považovány za správné. Naopak v případě slovně téměř přesného znění, které ale nemá stejný význam jako správná(korektní) *definice*, bude toto posuzováno jako nesprávné. Obsahem zkoušky tedy je pochopení významu, které může být i testováno.

1. Přednáška 1: Iterační metody pro soustavy rovnic

- Vlastní číslo a vlastní vektor (*definice*)
- Vlastní čísla a vlastní vektory symetrické matice (*věta*)
- Řádková, sloupcová a Euklidovská norma vektoru (*definice*).
- Vlastnosti obecné vektorové normy (*definice*).
- Řádková, sloupcová a Frobeniova norma matice (*definice*).
- Vlastnosti obecné maticové normy (*definice*).
- Souvislost normy matice a vektoru $\|Ax\| \leq \|A\|\|x\|$ (*věta*).
- Spektrální poloměr matice (*definice*).
- Vztah mezi spektrálním poloměrem a normou (*věta, důkaz*).
- Ostře diagonálně dominantní matice (*definice*).
- Pozitivně definitní matice (*definice*).
- Sylvestrova věta pro určení symetrické pozitivně definitní matice (*věta*).

2. Přednáška 1: Prostá iterační metoda

- Pojem konvergence prosté iterační metody (*definice*).
- Nutná a postačující podmínka konvergence prosté iterační metody.
(*věta, důkaz: jen pro symetrickou matici U*)
- Postačující podmínka konvergence prosté iterační metody (*věta, důkaz*).
- Odhad chyby prosté iterační metody (*věta, důkaz*).

3. Přednáška 2: Jacobiho a Gaussova-Seidelova iterační metoda

- Jacobiho iterační metoda pro soustavu 3×3 , zápis po složkách (*odvození*)

- Gauss-Seidelova metoda pro soustavu 3×3 , zápis po složkách (*odvození*)
- Postačující podmínka konvergence Jacobovy metody.
(*věta, důkaz: pro ODD v řádcích*)
- Postačující podmínky konvergence Gaussovy-Seidelovy metody (*věta*)
- Zápis Jacobovy metody v maticovém tvaru, matice \mathbf{U}_J . (*odvození*)
- Zápis Gauss-Seidelovy metody v maticovém tvaru, matice \mathbf{U}_{GS} . (*odvození*)
- Výpočet spektrálního poloměru matic \mathbf{U}_J a \mathbf{U}_{GS} (*věta, důkaz*).
- Nutná a postačující podmínka konvergence Jacobovy iterační metody.
(*věta, důkaz*)
- Nutná a postačující podmínka konvergence Gaussovy-Seidelovy iterační metody.
(*věta, důkaz*)

4. Přednáška 3: Metoda největšího spádu.

- Regularita pozitivně definitní matice. (*věta, důkaz*)
- Regularita ostře diagonálně dominantní matice. (*věta, důkaz*)
- Vlastní čísla symetrické pozitivně definitní matice (*věta, důkaz*).
- Souvislost řešení soustavy lineárních rovnic a minima funkce $F(\mathbf{x})$.
(*věta, důkaz*)
- Volba směru v metodě největšího spádu pro $F(x)$ (*věta, důkaz*).
- Volba kroku v metodě největšího spádu pro $F(x)$ (*věta, důkaz*).

5. Přednáška 3: Metoda nejmenších čtverců.

- Kvadratická odchylka (*definice*).
- Princip metody nejmenších čtverců: optimální polynom stupně nejvýše n.
(*definice*)
- Soustava normálních rovnic pro approx. polynomem stupně nejvýše 1 a 2.
(*věta, odvození*).
- Soustava normálních rovnic pro approx. polynomem stupně nejvýše n.
(*věta, odvození*).

6. Přednáška 4: Nelineární rovnice a jejich soustavy

- Newtonova metoda pro jednu rovnici $f(x) = 0$. (*odvození*).
- Newtonova metoda pro dvě rovnice $f(x, y) = 0, g(x, y) = 0$. (*odvození*).

- Lokální konvergence Newtonovy metody (*věta, důkaz*: důkaz pro $d = 1$, jen stručný).

7. Přednáška 5-6: Numerické řešení Cauchyovy úlohy pro ODR

- Taylorův polynom s Lagrangeovým tvarem zbytku (*věta*).
- Symbol $\mathcal{O}(h^p)$ (*definice*).
- Eulerova explicitní metoda (*odvození*).
- Eulerova implicitní metoda (*odvození*).
- Collatzova metoda (*odvození*).
- Obecná jednokroková metoda pro řešení ODR, lokální relativní diskretizační chyba (lokální chyba) a akumulovaná diskretizační chyba (globální chyba) (*definice*)
- Závislost akumulované diskretizační chyby (globální chyby) na lokální relativní diskretizační chybě (lokální chyba) (*věta*: podmínka na přírůstkovou funkci Φ - lipschitzovsky spojitá)
- Výpočet přibližného řešení $y' = f(x, y)$ užitím explicitní/implicitní Eulerovy metody/Collatzovy metody pro obecný krok $h > 0$, chyba v zadaném bodě, výpočet pro krok h a $h/2$ (*příklad*).

8. Přednáška 7.

- Jednokrokové metody založené na Taylorově rozvoji (*odvození*)
- Jednokrokové metody Runge-Kutta (*definice*)
- Řád konvergence Collatzovy metody (*odvození*).

9. Přednáška 8.

- Okrajové úlohy pro lineární diferenciální rovnici 2. řádu - existence a jednoznačnost řešení (*příklad*).
- Existence a jednoznačnost řešení pro okrajovou úlohu v samoadjungovaném tvaru (*věta*).
- Náhrady 1. a 2. derivace pomocí centrálních differencí s přesností $\mathcal{O}(h^2)$ (*odvození*).
- Diferenční náhrada rovnice v samoadjungovaném tvaru přesnosti $\mathcal{O}(h^2)$ (*odvození*).
- Vlastnosti soustavy rovnic dané diferenční náhradou rovnice v samoadjungovaném tvaru (*věta, důkaz*).

10. Přednáška 9.

- Definice Laplaceova operátoru Δ a formulace Dirichletovy okrajové úlohy. (**definice**).
- Princip aproximace metodou sítí (**definice**).
- Regulární, neregulární a hraniční uzel sítě (**definice**).
- Náhrady 2. derivace pomocí diference s přesností $\mathcal{O}(h^2)$ (**odvození**).
- Náhrada Poissonovy rovnice v regulárním uzlu $P_{i,j}$ (**odvození**).
- Náhrada v neregulárním uzlu pomocí lineární interpolace (**odvození**).
- Vlastnosti získané soustavy rovnic (**odvození**).

11. Přednáška 10.

- Formulace smíšené úlohy, podmínky souhlasu (**definice**).
- Náhrada $\frac{\partial u}{\partial t}$ v uzlu $P_i^{(k)}$ (**věta, odvození**).
- Náhrada $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$ v uzlu $P_i^{(k)}$ (**věta, odvození**).
- Explicitní schéma pro řešení smíšené úlohy. (**věta, odvození**).
- Podmínka stability schématu. (**věta**)
- Implicitní schéma pro řešení smíšené úlohy. (**věta, odvození**).

12. Přednáška 11.

- Formulace smíšené úlohy, podmínky souhlasu (**definice**).
- Náhrada na první časové vrstvě (**odvození**).
- Náhrada $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$ v uzlu $P_i^{(k)}$ (**věta, odvození**).
- Náhrada $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$ v uzlu $P_i^{(k)}$ (**věta, odvození**).
- Explicitní schéma pro řešení smíšené úlohy. (**věta, odvození**).
- Podmínka stability schématu. (**věta**)
- Implicitní schéma pro řešení smíšené úlohy. (**věta, odvození**).