

Seznam teorie požadované u zkoušky B

Tento seznam udává, které definice a věty byly odpřednášeny, a tedy jejich znalost může být vyžadována u zkoušky úrovně B. Obsahem zkoušky je pochopení významu a použití.

1. Přednáška 1: Iterační metody pro soustavy rovnic

- Vlastní číslo a vlastní vektor (**definice**)
- Řádková, sloupcová a Euklidovská norma vektoru (**definice**).
- Řádková, sloupcová a Frobeniova norma matice (**definice**).
- Spektrální poloměr matice (**definice**).
- Ostře diagonálně dominantní matice (**definice**).
- Pozitivně definitní matice (**definice**).
- Sylvestrova věta pro určení symetrické pozitivně definitní matice (**věta**).

2. Přednáška 1: Prostá iteráční metoda

- Nutná a postačující podmínka konvergence prosté iteráční metody.
(**věta**)
- Postačující podmínka konvergence prosté iteráční metody (**věta**).

3. Přednáška 2: Jacobiho a Gaussova-Seidelova iteráční metoda

- Jacobiho iteráční metoda pro soustavu 3×3 , zápis po složkách (**odvození pro konrétní soustavu**)
- Gauss-Seidelova metoda pro soustavu 3×3 , zápis po složkách (**odvození pro konrétní soustavu**)
- Postačující podmínka konvergence Jacobovy metody.
(**věta**)
- Postačující podmínky konvergence Gaussovovy-Seidelovy metody (**věta**)
- Výpočet spektrálního poloměru matic \mathbf{U}_J a \mathbf{U}_{GS} (**věta**).
- Nutná a postačující podmínka konvergence Jacobovy iteráční metody.
(**věta**)
- Nutná a postačující podmínka konvergence Gaussovovy-Seidelovy iteráční metody.
(**věta**)

4. Přednáška 3: Metoda nejmenších čtverců.

- Kvadratická odchylka (*definice*).
- Princip metody nejmenších čtverců: optimální polynom stupně nejvýše 1 a 2.
(*definice*)
- Soustava normálních rovnic pro approx. polynomem stupně nejvýše 1 a 2.
(*vzorec*).

5. Přednáška 4: Nelineární rovnice a jejich soustavy

- Newtonova metoda pro jednu rovnici $f(x) = 0$. (*vzorec*).
- Newtonova metoda pro dvě rovnice $f(x, y) = 0, g(x, y) = 0$. (*vzorec*).

6. Přednáška 5-7: Numerické řešení ODR

- Symbol $\mathcal{O}(h^p)$ (*definice*).
- Eulerova explicitní metoda (*vzorec*).
- Eulerova implicitní metoda (*vzorec*).
- Collatzova metoda (*vzorec*). Řád konvergence Collatzovy metody.

7. Přednáška 8.

- Okrajové úlohy pro lineární diferenciální rovnici 2. řádu - existence a jednoznačnost řešení (*příklad*).
- Existence a jednoznačnost řešení pro okrajovou úlohu v samoadjungovaném tvaru (*věta*).
- Diferenční náhrada rovnice v samoadjungovaném tvaru přesnosti $\mathcal{O}(h^2)$ (*věta*).
- Vlastnosti soustavy rovnic dané diferenční náhradou rovnice v samoadjungovaném tvaru (*věta*).

8. Přednáška 9.

- Definice Laplaceova operátoru Δ a formulace Dirichletovy okrajové úlohy. (*definice*).
- Princip aproximace metodou sítí (*definice*).
- Regulární, neregulární a hraniční uzel sítě (*definice*).
- Náhrada Poissonovy rovnice v regulárním uzlu $P_{i,j}$ (*věta*).
- Náhrada v neregulárním uzlu pomocí lineární interpolace (*věta*).

- Vlastnosti získané soustavy rovnic (**věta**).

9. Přednáška 10.

- Formulace smíšené úlohy, podmínky souhlasu (**definice**).
- Explicitní schéma pro řešení smíšené úlohy. (**věta**).
- Podmínka stability schématu. (**věta**)

10. Přednáška 11.

- Formulace smíšené úlohy, podmínky souhlasu (**definice**).
- Explicitní schéma pro řešení smíšené úlohy. (**věta**).
- Podmínka stability schématu. (**věta**)